

HC18P110A0/B0

C 语言例程说明



修改记录

版本	日期	描述
V1.00	2017-10-17	First Version

此间程序适用芯片有 HC18P110A0/B0、HC18P110L、HC18P111L

1 跑马灯例程

(HC18P110A0_B0_PORT_program)

1.1 程序功能

- 1、程序开始 PORTB 口按照延时等待的方式改变输出状态；

1.2 包含模块/文件

- 1、包含模块
端口初始化、系统初始化、跑马灯程序。
- 2、包含文件

Initial. c	端口、系统初始化
main. c	主函数
subroutine. c	子程序处理（跑马灯）

2 ADC例程说明

(HC18P110A0_B0_AD_program)

2.1 程序功能

使能 AN0 通道采集数据

2.2 包含文件

Initial. c	端口、系统初始化
main. c	主函数
adc. c	AD 初始化并选择通道采集数据

3 PWM模块例程

(HC18P110A0_B0_PWM_program)

3.1 功能说明

PWM 输出 38k 方波；

包含文件

Initial. c	端口、系统初始化
main. c	主函数
PWM. c	PWM 初始化及赋值

4 Timer相关程序说明

(HC18P110A0_B0_T0_interrupt_program) (HC18P110A0_B0_T1_interrupt_program) (HC18P110A0_B0_T2_interrupt_program)

4.1 功能说明

Timer0、Timer1、Timer2 各个 Timer 均在中断中设置定时。

4.2 包含文件

Initial. c	端口、系统初始化
main. c	主函数
T1_interrupt_init.c T2_interrupt_init.c Subroutine.c	定时器初始化并赋初值

5 工作模式例程

(HC18P110A0_B0_MODE_program)

5.1 功能说明

高速模式切换 低速模式 绿色模式。

5.2 包含文件

Initial. c	端口、系统初始化
main. c	主函数
model. c	模式切换

6 T1门控例程

(HC18P110A0_B0_T1_measure_program)

6.1 功能说明

T1G(PB5)端口测量某一单脉宽的长度。

6.2 包含文件

initial. c	端口、系统初始化
main. c	主函数
T1_interrupt_init.c	门控寄存器配置

HOLYCHIP 公司保留对以下所有产品在可靠性、功能和设计方面的改进作进一步说明的权利。HOLYCHIP 不承担由本手册所涉及的产品或电路的运用和使用所引起的任何责任，HOLYCHIP 的产品不是专门设计来应用于外科植入、生命维持和任何 HOLYCHIP 产品产生的故障会对个体造成伤害甚至死亡的领域。如果将 HOLYCHIP 的产品用于上述领域，即使这些是由 HOLYCHIP 在产品设计和制造上的疏忽引起的，用户应赔偿所有费用、损失、合理的人身伤害或死亡所直接或间接所产生的律师费用，并且用户保证 HOLYCHIP 及其雇员、子公司、分支机构和销售商与上述事宜无关。

芯圣电子

2017 年 10 月